

# Amberg Tamping Applikationen – Vergleich

	Amberg Tamping				
	VMS Langsehnen-Verfahren		GRP Geodätisches 3D-Verfahren		
	VMS 1000	VMS 3000	GRP 1000	GRP 3000	
			Absolut Modus	Absolut Modus	Relativ Modus
<b>Projektgrundlagen 1)</b>					
Trasse - 3D	○	○	●	●	-/-
Trasse - Kurvenband	○	○	●	●	-/-
Gradiente	○	○	●	●	-/-
Überhöhung	○	○	●	●	○
Spurweite	○	○	●	●	○
Bezugsstrang	●	●	●	●	○
Rel. Kontrollpunkte	●	●	●	●	○
Abs. Kontrollpunkte	●	●	●	●	○
Kilometrierungsachse	●	●	●	●	○
Lichtraumprofil	●	●	●	●	●
Import-Datenschnittstellen Landxml, dxf, gsi, geo, verschiedene lokale Formate	●	●	●	●	●
<b>Messung</b>					
Tachymeter Leica Nova TS50, TS30, Viva TS15, TPS1200	●	●	●	●	-/-
Stativ Modus (1 GRP)	●	●	●	●	-
Zwei-Wagen Modus (2GRP)	●	●	●	●	-
Ein-Wagen-KP Modus / ohne Tachymeter	●	●	●	●	●
Stop&Go Messung (S&G)	●	●	●	●	●
Kinematische Messung (Kin)	●	●	●	●	●
Messung in S&G und Kin Modus	●	●	●	●	●
Geodätisches Know-how des Bediener	-/-	-/-	●	●	-/-
Geodätische Tachymeter Software zur Positionierung	-/-	-/-	●	●	-/-
Messung Kontrollpunkte (KP)	●	●	●	●	●
Messgerät für Kontrollpunkte	Tachymeter	Profilier P110	-	Profilier P110	Profilier P110
Anzielung KP (vi = visuell)	autom. (ATR)	vi	-	vi	vi
Messgenauigkeit KP (mm)	1	3	-	3	3
<b>Messart</b>					
Prisma	●	●	-	●	●
reflektorlos	●	●	-	●	●
KP Soll-Ist-Vergleich (absolute Gleislage)	●	●	●	●	●
KP-Einmessung vor Ort	●	●	●	●	●
Ergebnisse pro Messung in Echtzeit (Soll-Ist-Vergleich)	●	○ 2)	●	●	○ 2)
Sofortige Streckengeometrieanalysen auf dem Trolley- Kontrollcomputer unmittelbar nach der Messung	●	●	●	●	-

# Amberg Tamping Applikationen – Vergleich

	Amberg Tamping				
	VMS Langsehnen-Verfahren		GRP Geodätisches 3D-Verfahren		
	VMS 1000	VMS 3000	GRP 1000	GRP 3000	
			Absolut Modus	Absolut Modus	Relativ Modus
Messleistung					
Zwei-Wagen Modus (m/h)	bis 2500	bis 2300	-	-	-
Stativ Modus (m/h)	bis 1500	bis 1400	400 - 1000	400 - 1000	-
Ein-Wagen-KP Modus (m/h)	-	1'500 - 2'500	-	1'500 - 2'500	1'500 - 2'500
Genauigkeit Gleismessung					
Abs. Position S&G / Kin (mm)	1 / 3	1 / 3	1 / 3	1 / 3	-
Überhöhung S&G / Kin (mm)	0.5 / 1	0.5 / 1	0.5 / 1	0.5 / 1	0.5 / -
Quer-Abstandsmessung (Profil) - Objekt zu Gleisachse					
Berührungslose Objektmessung	●	●	●	●	●
Nachbargleis	-	●	-	●	●
Fahrdraht	-	●	-	●	●
Bahnsteigkante	-	●	-	●	●
Querprofil	-	●	-	●	●
Lichtraumkontrolle	●	●	●	●	●
<b>Auswertung</b>					
Gleisinformation					
Gleispunktintervall	●	●	●	●	●
Messpunktdichte bei 1 m/s Messgeschwindigkeit (cm)	~15	~15	~15	~15	●
Interpolation auf definierbares Intervall	●	●	●	●	●
Kombinierte Analyse von einer S&G und Kin Messung	●	●	●	●	●
Soll-Ist-Vergleich					
Absolute Gleislage	●	●	●	●	○ 2)
Absolute Gleishöhe	●	●	●	●	○ 2)
Überhöhung	●	●	●	●	○ 2)
Spurweite	●	●	●	●	○ 2)
Abgeleitete (berechnete) Parameter - für Gleisachse, rechte oder linke Schiene					
Verwindung	●	●	●	●	●
Pfeilhöhe Richtung - frei definierbar, symmetrische oder asymmetrische (40:60) Sehnenlänge	●	●	●	●	●
Pfeilhöhe Längshöhe- frei definierbar, symmetrische oder asymmetrische (40:60) Sehnenlänge	●	●	●	●	●
Spurweitenänderung auf 1 m	●	●	●	●	●
3D Gleiskoordinaen (E, N, H) im Projektkoordinatensystem					
Gemessener Gleispunkt (Gleisachse, linke / rechte Schiene)	●	●	●	●	●
Zugehöriger Punkt der Sollachse (Gleisachse, linke / rechte Schiene)	●	●	●	●	●
Korrekturdatenaufbereitung für Stopfmaschine					
Rampendefinition für interaktive Korrekturdatenbestimmung	●	●	●	●	●
Horizontale Rampe (Richtung, Verschiebung)	●	●	●	●	●
Vertikale Rampe (Gradienten, Hebung)	●	●	●	●	●
Korrektur auf Soll- oder definierbare Zielhöhe	●	●	●	●	●
Kontrollpunkte					
Korrekturdatenbestimmung basierend auf KP-Ergebnissen	●	●	-	●	●
Synchropunkt-Aufbereitung	●	●	●	●	●
Objekt-Abstandsanalysen					
Nachbargleis	●	●	●	●	●
Fahrdraht	●	●	●	●	●
Bahnsteigkante	●	●	●	●	●
Querprofil	●	●	●	●	●
Lichtraumanalyse	●	●	●	●	●

# Amberg Tamping Applikationen – Vergleich

	Amberg Tamping				
	VMS Langsehnen-Verfahren		GRP Geodätisches 3D-Verfahren		
	VMS 1000	VMS 3000	GRP 1000	GRP 3000	
			Absolut Modus	Absolut Modus	Relativ Modus
<b>Berichte / Export</b>					
Daten für Stopmaschinen					
Plasser ALC	●	●	●	●	●
Plasser WinALC	●	●	●	●	●
CGV5	●	●	●	●	●
Framafer BAO3	●	●	●	●	●
Matisa	●	●	●	●	●
Grafische Berichte Gleis					
Masstäbliche Standardberichte der Gleisgeometrieanalyse	●	●	●	●	●
Individuell konfigurierbare, masstäbliche Berichte der Gleisgeometrieanalyse	●	●	●	●	●
Text-Berichte Gleis					
Numerische Standardberichte der Gleisgeometrieanalyse	●	●	●	●	●
Individuell konfigurierbare, numerische Berichte der Gleisgeometrieanalyse	●	●	●	●	●
Kontrollpunkt Listen					
Numerischer Tabellenbericht der Ergebnisse des Soll-Ist-Vergleichs	●	●	●	●	●
Gemessene Objekte (ASCII / DXF)					
Numerischer Tabellenbericht der Ergebnisse der Abstandsmessungen	●	●	●	●	●
Lichttraumanalyse Plots (ASCII, DXF, PDF)	●	●	●	●	●

## Legende:

unterstützt	●
unterstützt - mit Einschränkung	○
nicht unterstützt	●
optional	●
empfohlen	○
erforderlich	●
nicht erforderlich	-/-

Zur Zeit der Messung sind die Projektdaten nur notwendig, wenn eine Echtzeitauswertung vor Ort erwünscht ist. 1)

nur beim KP 2)

©2013/11 Amberg Technologies AG / Abbildungen, Beschreibungen und technische Daten unverbindlich. Änderungen vorbehalten.

Amberg Technologies AG  
Trockenloostrasse 21  
CH-8105 Regensdorf  
Schweiz

Tel +41 44 870 92 22  
info@amberg.ch  
www.amberg.ch/at

